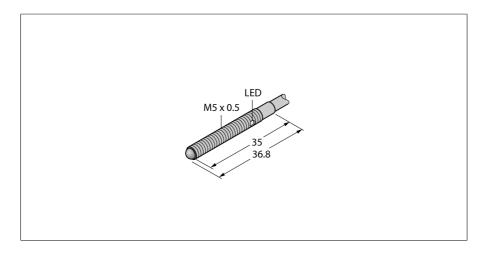
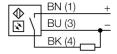


Sensor fotoeléctrico Sensor de modo convergente Sensor en miniatura VSM5AP6CV20



- Carcasa de acero inoxidable V2A
- Grado de protección IP67
- Cable, 2 m, 3 hilos
- Lente de cristal de zafiro
- Tensión de servicio: 10...30 VCC
- Salida de conmutación PNP, activación con luz

Diagrama de cableado



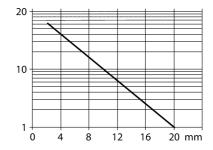
Tipo	VSM5AP6CV20
N.º de ID	3013378
Datos ópticos	
Función	Interruptor de proximidad
Modo de funcionamiento	difusa
Tipo de luz	IR
Longitud de onda	880 nm
Distancia focal	20 mm
Datos eléctricos	
Tensión de servicio	1030 VCC
Ondulación residual	< 10 % U _{ss}
Corriente DC nominal	≤ 100 mA
Corriente sin cargal ₀	≤ 15 mA
Protección cortocircuito	sí
Protección contra polaridad inversa	sí
Salida eléctrica	Contacto NA, funcionamiento con luz, PNP
Frecuencia de conmutación	≤ 250 Hz
Retardo de la activación	≤ 20 ms
Tiempo de respuesta típica	< 2.5 ms

Total ao ao la aotivación	≥ 20 m3	
Tiempo de respuesta típica	< 2.5 ms	
Datos mecánicos		
Diseño	Tubo, VSM	
Medidas	Ø 5 x 36.8 mm	
Material de la cubierta	Metal, Acero inoxidable	
Lente	Vidrio, zafiro	
Conexión eléctrica	Cables, 2 m, PVC	
N° de conductores	3	
Sección transversal del conductor	0.34 mm²	
Temperatura ambiente	0+55 °C	
Grado de protección	IP67	
Indicación estado de conmutación	LED, Amarillo	
Indicación de exceso de ganancia	LED, intermitente	

Principio de funcionamiento

En el sensor de modo convergente la lente se encuentra ubicada en frente del diodo emisor el cual emite un punto focal intenso y pequeño a una distancia definida del sensor. Así como en el caso del sensor de modo difuso, se evalúa la luz reflejada por el objeto. El sensor de modo convergente es ideal para la detección de objetos pequeños, marcas de colores, aristas o control de posicionamiento de objetos transparentes. Los objetos deben estar ubicados en el área de profundidad focal del sensor. La profundidad focal se define como el área frontal/posterior del punto focal dentro de la cual el objeto puede ser detectado. El sensor de modo convergente detecta objetos con baja reflectividad en base a la concentración de la intensidad de la luz en el punto focal.

curva de alcance





Pruebas/aprobaciones	
Aprobaciones	CE, UL